Civils de la Défense
Plateforme de recrutement de personnel civil
contractuel du ministère des Armées

Ingénieur robotique ROS2 F/H

Bruz, 35, Ille-et-Vilaine, Bretagne

Type de contrat	Niveau d'études
CDD Un à trois ans	Bac + 5 (MASTER - DEA - DESS - ING) ou équivalent
Prise de fonction souhaitée	**Date limite de candidature**
01/02/2027	-
Domaine professionnel	**Niveau d'expérience**
Projets et développement de systèmes d'information	Au-delà de 10 ans
Rémunération	**Avantages liés au poste**
Selon grille DINUM mensuel net Selon grille DINUM annuel brut (selon expérience)	Restauration collective Restauration : subvention employeur RTT
Contraintes particulières d'exercice	**Télétravail**
-	Oui

Descriptif de l'organisation

Le ministère des Armées et des Anciens combattants assure la protection du territoire national, de la population et des intérêts français partout dans le monde. Pour la réalisation de ses missions, il emploie, outre les militaires, plus de 64 000 civils en France et à l'étranger. Rejoindre le ministère des Armées et des Anciens combattants, c'est rejoindre une communauté de 275 000 personnes exerçant ainsi leurs talents dans une grande variété de métiers auprès des forces armées sur tout le territoire.

Service à compétence nationale et directement rattachée au Ministre des armées, l'AMIAD est responsable de la mise en œuvre de la politique ministérielle en matière d'IA. Nous travaillons en collaboration avec toutes les entités du Ministère et sur de nombreux domaines d'activité (systèmes d'armes, opérations, renseignement, commandement, soutien et administration).

Descriptif des missions

Au sein de l'équipe edgeOps, qui s'occupe du déploiement et de l'embarquabilité de l'IA, en qualité d'Ingénieur robotique, vous contribuerez à la conception et l'implémentation de l'architecture logicielle de systèmes robotiques, en particulier autour de la couche middleware et de l'écosystème

ROS2.
A ce titre, vos principales missions sont les suivantes :
• Concevoir et développer l’architecture logicielle des systèmes robotiques, en particulier la couche middleware (ROS/ROS 2, DDS)
• Définir et implémenter les interfaces entre les différents modules de contrôle (perception, planification, commande, action) ainsi que leur orchestration.
• Assurer la communication entre les différents composants via des middlewares (services, actions, etc.)
• Collaborer étroitement avec des experts IA, mécanique et électronique afin de garantir une intégration système fluide
• Participer à l’intégration et la synchronisation de capteurs et d’effecteurs.
• Optimiser les performances des systèmes robotiques en ajustant les paramètres et en améliorant les algorithmes.
• Participer à la mise en place des tests, des environnements de simulation, au processus d’intégration continue des développements sur les plateformes cibles et à la rédaction de la documentation technique.
• Former les équipes internes et les clients sur l'utilisation de ROS2 et des systèmes robotiques développés.
• Dans le cadre du rayonnement de l’agence, mener des actions de formation, de sensibilisation.

Profil recherché

Titulaire d’un diplôme de niveau bac+5 ou d’un doctorat en robotique, informatique ou automatique, vous avez au moins 5 ans d’expérience au global dans la conception d’architectures logicielles pour systèmes embarqués et/ou robotiques. Vous maîtrisez l’écosystème robotique open source, en particulier la pile middleware, ROS2 et des protocoles associés. Mais aussi :
- C/C++, Python, systèmes Linux temps réel, Yocto,
- La structuration des packages ROS2 pour les besoins de perception et de navigation propre à la robotique mobile.
-Git, Docker
- Les problématiques réseau, DDS, Zenoh vous sont familières
- Des contrôleurs de vol (PX4, Ardupilot, etc) et des outils de simulation (Gazebo, Ignition, etc) sont un plus.

Process de recrutement

• Si votre candidature est présélectionnée, un entretien téléphonique vous sera proposé pour apprécier vos attentes et motivations.
• Si cette première étape est concluante, deux entretiens sur site, l'un management/RH et l'autre technique.